# 用交換感知器開發以週期 基礎的空燃比控制器

使用三向觸媒轉化器可以顯著地減少有害汽車排放廢氣,而空燃比的控制,是提高汽車引 擎性能的關鍵所在。為了同時達到良好的燃料使用效率以及低耗損的排放,引擎下游的三 向觸媒轉化器能將有害廢氣轉換為無害廢氣。當排氣空燃比接近化學計量空燃比時,也就 是空氣與燃料燃燒最完全的時候,三向觸媒轉化器的運作效率將能達到最高點。

作者/ Peter Maloney

關鍵字/空燃比、含氧感知器、控制器、觸媒窗、化學計量

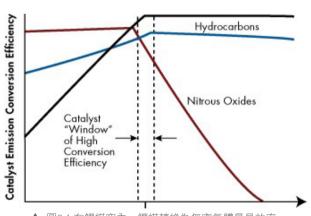
用三向觸媒轉化器(three-way catalytic converter) 可以顯著地減少有害汽車排放廢氣,而空燃比 (Air-fuel ratio)的控制,是提高汽車引擎性能的關鍵所 在。為了控制空燃比,燃料注入進氣口後,可直接測量或 汽缸中未燃燒完全的空氣;或者可透過含氧感知器(oxygen sensor)來測量廢氣,並校正需輸入的燃料之後,再注入到 引擎汽缸中(圖1)。

**Event Delay** AFR at Measured AFR Injection Point Measurement Error Sensor Dynamics 0

▲ 圖1:汽缸及下游排氣氣流,説明了進氣點與含氧感知器間的 傳遞延遲

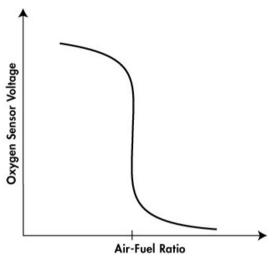
為了同時達到良好的燃料使用效率以及低耗損的排放,引 擎下游的三向觸媒轉化器能將有害廢氣轉換為無害廢氣。

當排氣空燃比接近化學計量(stoichiometric)空燃比時,也 就是空氣與燃料燃燒最完全的時候,三向觸媒轉化器的運 作效率將能達到最高點。這樣的理想狀態也代表,空燃比 是在觸媒窗(catalyst window)內,而這樣的理想狀態,也 代表了一氫化碳、碳氫化合物和氮氫化物,將以最高效率 轉化為無害的排氣產物的過程。實證研究亦表明,當一個 最佳化的空燃比頻率、幅度和偏差,波動在化學計量時, 將能加寬觸媒窗,並且能在不可避免的干擾中,增加觸媒 轉換效率。



▲ 圖2:在觸媒窗內,觸媒轉換為無害氣體最具效率

為了使生產的硬體成本下降,汽車製造商會在便宜的含氧感 知器周圍,設計空燃比控制系統,並且放置在引擎排氣觸媒 的上下游。而產業最常用的含氧感知器,卻只有非常小的使 用範圍,基本上只在稀空燃比(空氣超過化學計量比)與濃 空燃比(空氣低於化學計量比)之間切換(圖3)。



▲ 圖3:交換含氧感知器之電壓特性vs.空燃比

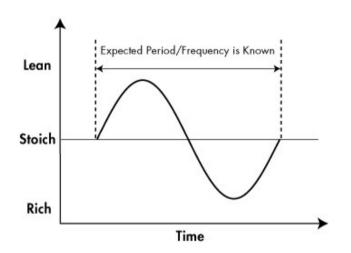
傳統用來設計這些感知器的比例-積分(PI)控制系統可說 非常難以校準。具體來說,要找出頻率,幅度和偏差,進 而最大化三向觸媒轉化器的效率,就是一項挑戰;因為修 改控制器增益只能間接影響排氣空燃比的頻率和振幅。此 外,修改增益的效果也會因為傳遞延遲而難以評估,好比 說,改變空燃比混合物,進而改變排氣時空燃比,也會隨 引擎的操作條件不同而有所差異。

但有一個方法能使控制增益與三向觸媒轉化器、空燃比的 頻率及震幅的關係更為直接,就是使用寬域型含氧感知 器。這種感知器藉由回答「多稀?」及「多濃?」不斷地提供 反饋,因此能減少傳統PI控制器因傳遞延遲所造成的波動。 寬域型感知器較常用在從事汽車研發,但卻因為太貴而很 少用來從事日後的大量生產。

有鑑於此,我們設計了一個更兩全其美的方法:使用傳 統低成本交換含氧感知器、並直接調整空燃比排放的震 幅、頻率及偏差,來達成觸媒轉換效率校準。透過模型化 基礎設計概念,並使用Simulink與事件導向系統模擬軟體 (Simulink Stateflow),來加速控制器的設計,開發和驗 證。透過使用物理模型模擬模塊組(Simscape)和Modelbased調校工具箱(Model-Based Calibration Toolbox)的組 合,來建立引擎受控體模型,並進行迴圈模擬,之後便能 用 Simulink嵌入式程式碼轉碼器 (Embedded Coder) 產生代 碼,作為PI Innovo OpenECU M220的引擎控制器。

## 設計调期性基礎空燃比控制器的方法

為了開發結合低成本的交換感知器,以及校正空燃比頻 率、振福及偏差的寬域感知器,這裡先提出一個簡單的假 設:如果於進氣點以正弦波集中在化學計量混合物來控制 空燃比,那麽排放的空燃比也會是正弦波。在理想的狀況 下,排氣的空燃比正弦波也會集中在三向觸媒轉化器的最 佳空燃比(圖4)。在穩態操作中,引擎校準器直接調整注 入正弦波的空燃比振幅,頻率和偏壓,以便優化三向觸媒 轉化器的轉換效率。典型的頻率、振幅和偏差分別是0.25Hz 至1Hz,0.25至1空燃比,和0至0.2空燃比。

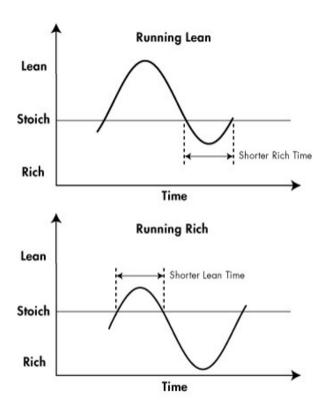


▲ 圖4:稀空燃比與濃空燃比之間的調整,説明正弦波會集中於化 學計量混合物

為了之後可能會在稀空燃比時運行引擎,因此將正弦波 升高,也為了在濃空燃比狀態下運行,正弦波向下移動 (圖5)。

在稀空燃比的情况下,當波幅上升,含氧感知器為每個正 弦波區間指出了較長的稀空燃比區間以及較短的濃空燃比 區間。反之,在濃空燃比的情況下,感知器指出了較短的 稀空燃比區間及較長的濃空燃比區間。稀與濃的差別則直 接與該引擎在哪一類濃度狀況下運作有關。方程式1a及 1b則定義了測量空燃比偏差,以及濃稀週期測量之間的關 係,已用來計算空燃比控制器錯誤。

在引擎的上游注入一個已知的空燃比波動,而後在引擎排 氣測,跨時測量空燃比是濃是稀,這也可免除針對未知以 及引擎間的傳遞延遲變數,需補償控制反饋增益。



▲ 圖5: (上)當混合物變稀的空燃比正弦波(下)當混合物變濃

$$C_{lean} = \frac{\pi - \sin^{-1} \left( \frac{AFR_{stoich} - AFR_{cmd}}{A_{cmd}} \right)}{2\pi f_{cmd} \Delta t} \tag{1a}$$

$$C_{rich} = \frac{1}{2f_{cmd}\Delta t} - C_{lean} \tag{1b}$$

Clean是化學計量電壓通過時,稀空燃比感知器所測得的電壓

Cian是化學計量電壓通過時,濃空燃比感知器所測得的電壓 期望值。。

空燃比。由於是燃料在引擎使用時的化學計量空燃比

空燃比。是當平均脈衝寬度指令至燃料進氣硬體時,排氣 時期望的平均空燃比

Amd是當脈衝寬度指令的振幅下達至燃料進氣硬體時,排氣 時期望的空燃比振幅

fame是當脈衝寬度指令的頻率下達至燃料進氣硬體時,排氣 時期望的空燃比頻率

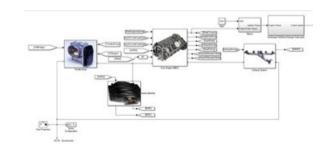
Δt 是含氧感知器測量電壓之固定時間的範例區間

以現代的浮點ECU來說,arcsine功能不是嚴格的計算。透過 ECU方程式1a-b,就可以藉由交換感知器來量化並縮小空燃 比至一個有限的範圍,就如同使用寬幅感知器系統一樣。

## 透過模型化基礎設計開發空燃比控制器

為了實現這個新空燃比控制器的概念,因此用Simulink和 Stateflow來模擬一個控制器,在一個給定的空燃比正弦波 輸入後,用來計算期望的相應稀薄時間,之後,再由期望 的稀薄的時間與含氧感知器實際測得的時間差異,來產製 錯誤訊號。

接下來,透過Simscape和Model-Based 調校工具箱, 進而建 立了一個引擎平均值模型,用來當作整體設計的閉迴圈受 控體模型(圖6)。這個受控體模型,還包括具備含氧感知 器特性的查找表子模型(如圖3所示),以方便在硬體實現 之前,能不斷地快速優化設計。



▲ 圖6:使用Simulink及Model-Based調校工具箱產製之引擎受控體

在經過了含氧感知器啟用及閉迴圈控制的系統層級模擬, 並驗證了控制器的功能性之後,再使用嵌入式程式碼轉碼 器 (Embedded Coder) 以產生用在Pi Innovo M220 ECU中的 嵌入式處理器代碼。

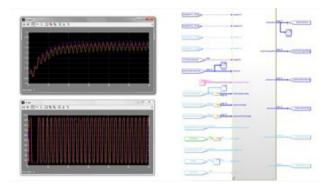
接下來的硬體迴圈測試,則是檢查ECU的即時性能,在車載

驗證後,便在穩態和動態條件下,驗證空燃比控制系統在 引擎測力計之測試單元。

我們使用測力計排放板來驗證, Pi Innovo M220 ECU可透過 進氣空燃比的控制,來追蹤所期望的平均空燃比;因而我 們可以隨心所欲的改變空燃比排氣的頻率、振幅和偏差。 經由此功能,就可以直接地透過掃描測試,來產製用來設 定最佳化三向觸媒轉化器的空燃比頻率、振福及偏差的速 度/負載表格,而觸媒效率也可更直接的最佳化。

這個以週期為基礎的空燃比控制方式,較過去須反覆調校 積分比例增益,以間接產生期望的頻率與震幅相比,將能 更快、更直接的達成觸媒效率校準。■

(本文作者Peter Maloney任職於MathWorks公司)



▲ 圖7: 閉迴圈之空燃比控制模擬

# 技術特輯激稿

《智動化 SmartAuto》雜誌以專業角度深入探討自動化產業的技 術進展與應用趨勢,並加入觀點剖析與業界動態,讓讀者快速掌 握自動化與智慧化產業的全貌,並以網路與平面雙重平台提供詳 實的產業訊息,為兼具深度與廣度的自動化專業媒體。

### 投稿格式:

請以Microscoft Office Word編排的電子檔為主, (請附上原始圖 片及表格)稿件可用e-mail至遠播資訊編輯部,賜稿請註明姓名 與聯絡電話。

來稿請寄: E-mail: fuhsia@ctimes.com.tw

遠播資訊 / TEL: 02-2585-5526 ext.333 陳小姐

\*註:若您希望配合某月主題刊登,請於投稿時註明,並請於當期主題 前二個月投稿以便進行編排作業。

### 2015技術特輯專題

月份	題目
1月	智慧建築
2月	-
3月	冷凍空調技
4月	馬達控制技術
5月	變頻技術趨勢
6月	太陽能技術
7月	變壓器剖析
8月	UPS
9月	自動化技術
10月	自動化量測技術
11月	工業安全設計
12月	電力監控技術

\*註:2015年技術特輯專題內容若有更 動,將在本雜誌進行更正説明。